

LISTA 06_3 EQUAÇÕES DIFERENCIAIS

Sistema de equações homogêneas

Respostas no final

Gabaritos na página do professor

Em cada um dos problemas de 1 a 6:

(a) Encontre a solução geral do sistema de equações dado e descreva o comportamento das soluções quando $t \rightarrow \infty$.

(b) Desenhe um campo de direções e faça o gráfico de algumas trajetórias do sistema.

1. $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x}$

2. $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & -4 \end{pmatrix} \mathbf{x}$

3. $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x}$

4. $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 4 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x}$

5. $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x}$

6. $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} \frac{5}{4} & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{5}{4} \end{pmatrix} \mathbf{x}$

Em cada um dos Problemas 7 e 8:

(a) Encontre a solução geral do sistema de equações dado.

(b) Desenhe um campo de direções e algumas das trajetórias. Em cada um desses problemas, a matriz de coeficientes tem um autovalor nulo. Como resultado, o padrão das trajetórias é diferente dos padrões nos exemplos no texto.

7. $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ 8 & -6 \end{pmatrix} \mathbf{x}$

8. $\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x}$

Em cada um dos problemas de 9 a 14, encontre a solução geral do sistema de equações dado.

$$9. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & i \\ -i & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

$$10. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 2 & 2+i \\ -1 & -1-i \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

$$11. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

$$12. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 2 & 0 & 2 \\ 4 & 2 & 3 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

$$13. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ -8 & -5 & -3 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

$$14. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 \\ 3 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

Em cada um dos problemas de 15 a 18, resolva o problema de valor inicial dado. Descreva o comportamento da solução quando $t \rightarrow \infty$.

$$15. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$16. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ -5 & 4 \end{pmatrix} \mathbf{x}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$17. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ -1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \mathbf{x}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$18. \quad \mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 4 \end{pmatrix} \mathbf{x}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \\ 5 \end{pmatrix}$$

19. O sistema $\mathbf{t}\mathbf{x}' = \mathbf{A}\mathbf{x}$ é análogo à equação de Euler de segunda ordem. Supondo que $\mathbf{x} = \xi t^r$, em que ξ é um vetor constante, mostre que ξ e r têm que satisfazer $(\mathbf{A} - r\mathbf{I})\xi = \mathbf{0}$ para obter soluções não triviais da equação diferencial dada.

Referindo-se ao Problema 19, resolva o sistema de equações dado em cada um dos problemas de 20 a 23. Suponha em todos os casos que $t > 0$.

$$20. \quad t\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

$$21. \quad t\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

$$22. \quad t\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ 8 & -6 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

$$23. \quad t\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

Em cada um dos problemas de 24 a 27, são dados os autovalores e autovetores de uma matriz \mathbf{A} . Considere o sistema correspondente $\mathbf{x}' = \mathbf{A}\mathbf{x}$.

- (a) Esboce um retrato de fase do sistema.
- (b) Esboce a trajetória que contém o ponto inicial (2, 3).
- (c) Para a trajetória no item (b), esboce os gráficos de x_1 e de x_2 em função de t no mesmo conjunto de eixos.

$$24. \quad r_1 = -1, \quad \xi^{(1)} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}; \quad r_2 = -2, \quad \xi^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$25. \quad r_1 = 1, \quad \xi^{(1)} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}; \quad r_2 = -2, \quad \xi^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$26. \quad r_1 = -1, \quad \xi^{(1)} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}; \quad r_2 = 2, \quad \xi^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$27. \quad r_1 = 1, \quad \xi^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}; \quad r_2 = 2, \quad \xi^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

28. Considere um sistema 2×2 $\mathbf{x}' = \mathbf{A}\mathbf{x}$. Se supusermos que $r_1 \neq r_2$, a solução geral será $\mathbf{x} = c_1 \xi^{(1)} e^{r_1 t} + c_2 \xi^{(2)} e^{r_2 t}$ desde que $\xi^{(1)}$ e $\xi^{(2)}$ sejam linearmente independentes. Nesse problema, vamos estabelecer a independência linear de $\xi^{(1)}$ e $\xi^{(2)}$ supondo que são linearmente dependentes e, depois, mostrando que isto nos leva a uma contradição.

- (a) Note que $\xi^{(1)}$ satisfaz a equação matricial $(\mathbf{A} - r_1 \mathbf{I}) \xi^{(1)} = \mathbf{0}$; analogamente, $(\mathbf{A} - r_2 \mathbf{I}) \xi^{(2)} = \mathbf{0}$.
- (b) Mostre que $(\mathbf{A} - r_2 \mathbf{I}) \xi^{(1)} = (r_1 - r_2) \xi^{(1)}$.

(c) Suponha que $\xi^{(1)}$ e $\xi^{(2)}$ são linearmente dependentes. Então $c_1 \xi^{(1)} + c_2 \xi^{(2)} = 0$ e pelo menos um entre c_1 e c_2 é diferente de zero; suponha que $c_1 \neq 0$. Mostre que $(\mathbf{A} - r_2 \mathbf{I})(c_1 \xi^{(1)} + c_2 \xi^{(2)}) = 0$ e que $(\mathbf{A} - r_2 \mathbf{I})(c_1 \xi^{(1)} + c_2 \xi^{(2)}) = (r_1 - r_2)\xi^{(1)}$. Logo, $c_1 = 0$, uma contradição. Portanto, $\xi^{(1)}$ e $\xi^{(2)}$ são linearmente independentes.

(d) Modifique o argumento no item (c) para o caso em que $c_2 \neq 0$.

(e) Faça um argumento semelhante para o caso em que a ordem n é igual a 3; note que o procedimento pode ser estendido para um valor arbitrário de n .

29. Considere a equação

$$ay'' + by' + cy = 0, \quad (\text{i})$$

em que a , b e c são constantes com $a \neq 0$.

Já foi mostrado (aulas 03), que a solução geral depende das raízes da equação característica

$$ar^2 + br + c = 0. \quad (\text{ii})$$

(a) Transforme a Eq. (i) em um sistema de equações de primeira ordem fazendo $x_1 = y$, $x_2 = y'$. Encontre o sistema de equações $\mathbf{x}' = \mathbf{A}\mathbf{x}$ satisfeito por $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$.

(b) Encontre a equação que determina os autovalores da matriz de coeficientes \mathbf{A} no item (a). Note que essa equação é, simplesmente, a equação característica (ii) da Eq. (i).

30. O sistema de dois tanques do Problema 22 na aula 06_1 nos leva ao problema de valor inicial

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} -\frac{1}{10} & \frac{3}{40} \\ \frac{1}{10} & -\frac{1}{5} \end{pmatrix} \mathbf{x}, \quad \mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} -17 \\ -21 \end{pmatrix},$$

em que x_1 e x_2 são os desvios dos níveis de sal Q_1 e Q_2 dos seus respectivos pontos de equilíbrio.

(a) Encontre a solução do problema de valor inicial dado.

(b) Faça os gráficos de x_1 e de x_2 em função de t no mesmo conjunto de eixos.

(c) Encontre o menor instante T tal que $|x_1(t)| \leq 0,5$ e $|x_2(t)| \leq 0,5$ para todo $t \geq T$.

31. Considere o sistema

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -\alpha & -1 \end{pmatrix} \mathbf{x}.$$

- (a) Resolva o sistema para $\alpha = 0,5$. Quais são os autovalores da matriz de coeficientes? Classifique o ponto de equilíbrio na origem em relação ao tipo.
- (b) Resolva o sistema para $\alpha = 2$. Quais são os autovalores da matriz de coeficientes? Classifique o ponto de equilíbrio na origem em relação ao tipo.
- (c) As soluções encontradas em (a) e (b) exibem dois tipos de comportamento bem diferentes. Encontre os autovalores da matriz de coeficientes em função de α e determine o valor de α entre 0,5 e 2 em que ocorre a transição de um tipo de comportamento para outro.

Circuitos Elétricos. Os Problemas 32 e 33 tratam do circuito elétrico descrito pelo sistema de equações diferenciais dado no Problema 21 da aula 06.1:

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} I \\ V \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{R_1}{L} & -\frac{1}{L} \\ \frac{1}{C} & -\frac{1}{CR_2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I \\ V \end{pmatrix}.$$

- 32.(a) Encontre a solução geral da Eq. (i) se $R_1 = 1 \Omega$, $R_2 = \frac{3}{5} \Omega$, $L = 2 \text{ H}$, e $C = \frac{2}{3} \text{ F}$.
- (b) Mostre que $I(t) \rightarrow 0$ e $V(t) \rightarrow 0$ quando $t \rightarrow \infty$, independente dos valores iniciais $I(0)$ e $V(0)$.
- 33.Considere o sistema precedente de equações diferenciais (i).
- (a) Encontre uma condição que R_1 , R_2 , C e L têm que satisfazer para que os autovalores da matriz de coeficientes sejam reais e distintos.
- (b) Se a condição encontrada no item (a) for satisfeita, mostre que ambos os autovalores serão negativos. Depois, mostre que $I(t) \rightarrow 0$ e $V(t) \rightarrow 0$ quando $t \rightarrow \infty$, independente das condições iniciais.
- (c) Se a condição encontrada no item (a) não for satisfeita, então os autovalores serão complexos ou repetidos. Você acredita que $I(t) \rightarrow 0$ e $V(t) \rightarrow 0$ quando $t \rightarrow \infty$ também nesses casos?

Sugestão: Uma abordagem possível para o item (c) é transformar o sistema (i) em uma única equação de segunda ordem.

RESPOSTAS

1. (a) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} e^{-t} + c_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t}$
2. (a) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-t} + c_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} e^{-2t}$
3. (a) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^t + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} e^{-t}$
4. (a) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix} e^{-3t} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t}$
5. (a) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-3t} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-t}$
6. (a) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{t/2} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t}$
7. (a) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} e^{-2t}$
8. (a) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} e^t$
9. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} e^{2t}$
10. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 2+i \\ -1 \end{pmatrix} e^t + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-it}$
11. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{4t} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} e^t + c_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-t}$
12. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-t} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-t} + c_3 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} e^{8t}$
13. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \\ -7 \end{pmatrix} e^{-2t} + c_2 \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \\ -2 \end{pmatrix} e^{-t} + c_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{2t}$
14. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ -1 \end{pmatrix} e^t + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-2t} + c_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{3t}$
15. $\mathbf{x} = -\frac{3}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} e^{2t} + \frac{7}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{4t}$
16. $\mathbf{x} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-t} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \end{pmatrix} e^{3t}$
17. $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} e^t + 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} e^{2t}$
18. $\mathbf{x} = 6 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} e^t + 3 \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-t} - \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -8 \end{pmatrix} e^{4t}$
20. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} t + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} t^{-1}$
21. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} t^2 + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} t^4$
22. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 4 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} t^{-2}$
23. $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} t^{-1} + c_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} t^2$
29. (a) $x'_1 = x_2, x'_2 = -(c/a)x_1 - (b/a)x_2$
30. (a) $\mathbf{x} = -\frac{55}{8} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} e^{-t/20} + \frac{29}{8} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} e^{-t/4}$

31. (a) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} -\sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix} e^{(-2+\sqrt{2})t/2} + c_2 \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix} e^{(-2-\sqrt{2})t/2}; \quad r_{1,2} = (-2 \pm \sqrt{2})/2; \quad \text{nó}$
- (b) $\mathbf{x} = c_1 \begin{pmatrix} -1 \\ \sqrt{2} \end{pmatrix} e^{(-1+\sqrt{2})t} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{2} \end{pmatrix} e^{(-1-\sqrt{2})t}; \quad r_{1,2} = -1 \pm \sqrt{2}; \quad \text{ponto de sela}$
- (c) $r_{1,2} = -1 \pm \sqrt{\alpha}; \quad \alpha = 1$
32. (a) $\begin{pmatrix} I \\ V \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} e^{-2t} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-t}$
33. (a) $\left(\frac{1}{CR_2} - \frac{R_1}{L}\right)^2 - \frac{4}{CL} > 0$